

Lineare Gleichungssysteme

Seite 98

Im „linearen Gleichungssystem“

$$\begin{array}{cccccc} a_{11} x_1 & + & a_{12} x_2 & + & \cdots & + & a_{1n} x_n & = & b_1 \\ a_{21} x_1 & + & a_{22} x_2 & + & \cdots & + & a_{2n} x_n & = & b_2 \\ \vdots & & & & & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} x_1 & + & a_{m2} x_2 & + & \cdots & + & a_{mn} x_n & = & b_m \end{array}$$

sind die **Koeffizienten** a_{ij} und die **rechten Seiten** b_i vorgegeben. Gesucht werden die **Unbekannten** x_j .

Gleichungssysteme können zeilen- oder spaltenorientiert betrachtet werden:

Spaltenorientiert

1. Vorgegeben: 1 kg Mehl, 2 kg Zucker

Plan: Erstellen von Vanillekipferln und Haselnussplätzchen. Außer Mehl und Zucker alle Zutaten quasi unbeschränkt.

1 Haselnussplätzchen 25 g Zucker, 5 g Mehl

1 Vanillekipferl 10 g Zucker, 10 g Mehl

H = Anzahl Haselnussplätzchen, V = Anzahl Vanillekipferl

	Haselnuss	Vanille	Ergebnis
Zucker	$0.025 \cdot H$	$+0.01 \cdot V$	$= 2$
Mehl	$0.005 \cdot H$	$+0.01 \cdot V$	$= 1$

$$H = 50, \quad V = 75$$

Zeilenorientiert

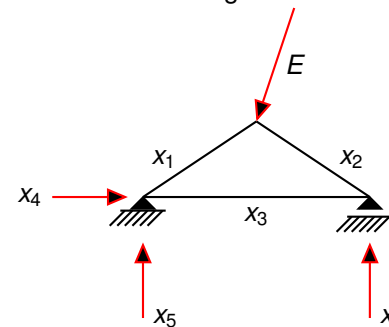
2. Von $p \in \Pi_3$ weiß man, dass $p(0) = 1, p(1) = 2, p(-1) = 5$ und $p(-2) = 0$ ist.

Ansatz: $p(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3$
unbekannt ($\sim a_j$)

$$p(0) = 1 \Leftrightarrow \begin{array}{cccccc} 1 \cdot a_0 & + & 0 \cdot a_1 & + & 0^2 \cdot a_2 & + & 0^3 \cdot a_3 & = & 1 \\ 1 \cdot a_0 & + & 1 \cdot a_1 & + & 1^2 \cdot a_2 & + & 1^3 \cdot a_3 & = & 2 \\ 1 \cdot a_0 & + & (-1) \cdot a_1 & + & (-1)^2 \cdot a_2 & + & (-1)^3 \cdot a_3 & = & 5 \\ 1 \cdot a_0 & + & (-2) \cdot a_1 & + & (-2)^2 \cdot a_2 & + & (-2)^3 \cdot a_3 & = & 0 \end{array}$$

$$a_{i1} x_1 \quad a_{i2} x_2 \quad a_{i3} x_3 \quad a_{i4} x_4 \quad b_i$$

3. „Kräfte“ in Stabwerk gesucht



vergleiche früher und Skript.

Fragen zu

Seite 104

$$\begin{aligned}
 1 \cdot a_0 + 0 \cdot a_1 + 0^2 \cdot a_2 + 0^3 \cdot a_3 &= 1 \\
 1 \cdot a_0 + 1 \cdot a_1 + 1^2 \cdot a_2 + 1^3 \cdot a_3 &= 2 \\
 1 \cdot a_0 + (-1) \cdot a_1 + (-1)^2 \cdot a_2 + (-1)^3 \cdot a_3 &= 5 \\
 1 \cdot a_0 + (-2) \cdot a_1 + (-2)^2 \cdot a_2 + (-2)^3 \cdot a_3 &= 0
 \end{aligned}$$

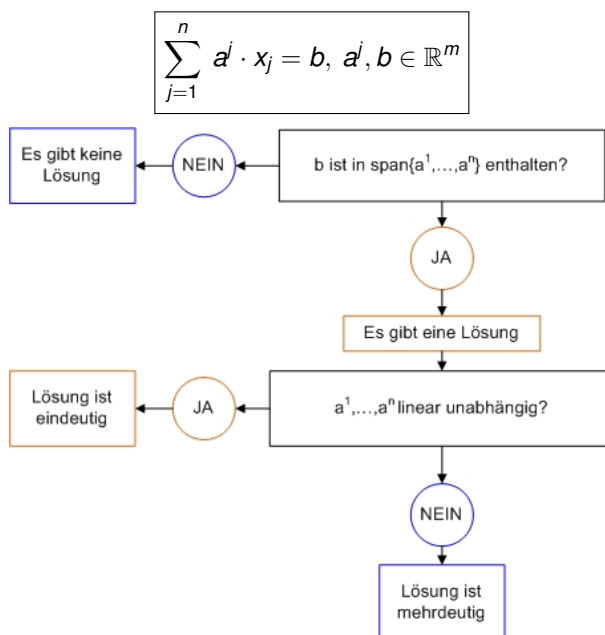
1. Gibt es eine Lösung?
2. Gibt es keine Lösung?
3. Gibt es mehrere Lösungen?
4. Wie sieht die Lösungsmenge aus?
5. Wie kann ich diese Fragen schnell und genau beantworten?

$$\begin{aligned}
 1 \cdot a_0 + 0 \cdot a_1 + 0^2 \cdot a_2 + 0^3 \cdot a_3 &= 1 \\
 1 \cdot a_0 + 1 \cdot a_1 + 1^2 \cdot a_2 + 1^3 \cdot a_3 &= 2 \\
 1 \cdot a_0 + (-1) \cdot a_1 + (-1)^2 \cdot a_2 + (-1)^3 \cdot a_3 &= 5 \\
 1 \cdot a_0 + (-2) \cdot a_1 + (-2)^2 \cdot a_2 + (-2)^3 \cdot a_3 &= 0
 \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix} x_2 + \cdots + \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix} x_n = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$\sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = b, \quad a^j, b \in \mathbb{R}^m$$

Sichtweise also: Kombiniere b linear aus den a^j .



Seite 105

Lösung mehrdeutig: a^1, \dots, a^n l.a. \Rightarrow

$$\exists z_1, \dots, z_n : \sum_{j=1}^n a^j \cdot z_j = 0, \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} \neq 0.$$

\Rightarrow Mit Lösung $(x_1, \dots, x_n)^T$ von $\sum a^j \cdot x_j = b$ ist auch $(x_1 + z_1, \dots, x_n + z_n)^T$ eine Lösung.

Denn:

$$\sum_{j=1}^n a^j (x_j + z_j) = \sum_{j=1}^n a^j x_j + \sum_{j=1}^n a^j z_j = b + 0 = b.$$

Fall

- a) $b \in \text{span}\{a^1, \dots, a^n\}$
 b) a^1, \dots, a^n linear abhängig

a) $\Rightarrow \exists x_1, \dots, x_n : \sum_{j=1}^n a^j x_j = b$

b) $\Rightarrow \exists z_1, \dots, z_n : \sum_{j=1}^n a^j z_j = 0$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} \text{ ist Lösung } \forall \mu.$$

$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ ist spezielle Lösung des sog.

inhomogenen Systems. (Def. 3.6) $\sum_{j=1}^n a^j x_j = b$

$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$ ist Lösung des sog.

homogenen Systems $\sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = 0$

Satz 3.8

Man erhält alle Lösungen des inhomogenen Gleichungssystems

$$\sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = b,$$

indem man zu einer Lösung

$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ dieses Systems alle Lösungen des homogenen Systems

$$\sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = 0$$

addiert.

Beweis

Die Differenz zweier Lösungen $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ des inhomogenen Systems ist wegen

$$0 = b - b = \underbrace{\sum_{j=1}^n a^j x_j}_b - \underbrace{\sum_{j=1}^n a^j y_j}_b = \sum_{j=1}^n a^j (x_j - y_j)$$

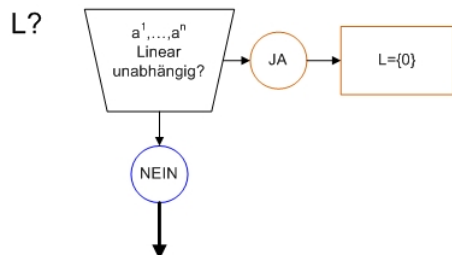
Lösung des homogenen Systems. \square

$$\sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = b \quad \sum_{j=1}^n a^j \cdot x_j = 0$$

Lösungsmenge Lösungsraum

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + L \quad \leftarrow L$$

speziell



$$L = \left\{ x \mid \sum_{j=1}^n a^j x_j = 0 \right\} \text{ bei } n > r = \dim \text{span}\{a^1, \dots, a^n\}$$

O.b.d.A. a^1, \dots, a^r l.u.

$$(S) \quad \sum_{j=1}^r a^j x_j = -\sum_{j=r+1}^n a^j x_j \quad (\Leftrightarrow \sum_{j=1}^n a^j x_j = 0)$$

- $\text{span}\{a^1, \dots, a^r\} = \text{span}\{a^1, \dots, a^n\}$
 $\Rightarrow -\sum_{j=r+1}^n a^j x_j \in \text{span}\{a^1, \dots, a^r\}$, (S lösbar nach x_1, \dots, x_r)
- a^1, \dots, a^r l.u. \Rightarrow S eindeutig lösbar.
- $(x_1, \dots, x_r, x_{r+1}, \dots, x_n)^T \in L \Rightarrow$
 (x_1, \dots, x_r) durch (x_{r+1}, \dots, x_n) eindeutig bestimmt.

$$L = \left\{ \begin{pmatrix} x_1(x_{r+1}, \dots, x_n) \\ \vdots \\ x_r(x_{r+1}, \dots, x_n) \\ x_{r+1} \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, x_{r+1}, \dots, x_n \in \mathbb{R} \right\};$$

$$L = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} x_1(1, 0, \dots, 0) \\ \vdots \\ x_r(1, 0, \dots, 0) \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} x_1(0, \dots, 0, 1) \\ \vdots \\ x_r(0, \dots, 0, 1) \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Satz 3.9

Sei $r := \dim \text{span}\{a^1, \dots, a^n\}$ und L der Lösungsraum von

$$\sum_{j=1}^n a^j x_j = 0$$

Dann ist $\dim L = n - r$

Speziell

$$a^1, \dots, a^n \in \mathbb{R}^m \Rightarrow \dim \text{span}\{a^1, \dots, a^n\} \leq m.$$

Bei $m < n$ (weniger Gleichungen (unterbestimmt) als Unbekannte) ist $L \neq \{0\}$.
 Es gibt dann also stets nichttriviale Lösungen von $\sum_{j=0}^n a^j \cdot x_j = 0$.

Beispiele

1)

$$\begin{aligned} x_1 + x_3 + x_4 &= 2 \\ x_2 - x_3 + 2x_4 &= 1 \end{aligned}$$

 \Leftrightarrow

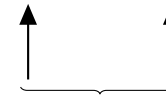
$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_2 + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} x_3 + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} x_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

↑ ↑
Basis des $\mathbb{R}^2 \Rightarrow$ lösbar, da b bestimmt kombinierbar.

Beispiele

1)

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_2 + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} x_3 + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} x_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

linear unabhängig $\Rightarrow r = 2$

$$n = 4 \Rightarrow \dim L = 2$$

Eine spezielle Lösung erhält man leicht, wenn man x_3 und x_4 Null setzt und nach x_1 und x_2 auflöst.

$$x_s = (2, 1, 0, 0)^T$$

Eine partikuläre (spezielle) Lösung der inhomogenen Gleichung ist also

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

2 linear unabhängige Lösungen der homogenen Gleichung bekommen wir aus

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_2 = - \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} x_3 - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} x_4$$

$$\text{Allgemeine Lösung} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \nu \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \mu, \nu \in \mathbb{R}.$$

□

Ende der Vorlesung 6

Vorlesung 7
4. bzw. 5. Dezember 2013

Gleichungssysteme -
Lösungen und Lösungsmethoden

Wiederholung, 1. Teil

Satz 3.9

Sei $r := \dim \operatorname{span}\{a^1, \dots, a^n\}$ und L der Lösungsraum von

$$\sum_{j=1}^n a^j x_j = 0$$

Dann ist $\dim L = n - r$

Wiederholung, 2. Teil

Tafelbeispiele

Lösbarkeit bei $m = n$

$\sum_{j=1}^n a^j x_j = 0$ hat nur die 0 als Lösung.

$\Rightarrow \dim L = 0 \Rightarrow$ Satz 3.9 $n - r = 0$

$\Rightarrow r := \dim \operatorname{span}\{a^1, \dots, a^n\} = n$

$\Rightarrow a^1, \dots, a^n$ l. u. also Basis von \mathbb{R}^n .

$\Rightarrow \sum_{j=1}^n a^j x_j = b$ eindeutig lösbar $\forall b$.

$\Rightarrow \sum_{j=1}^n a^j x_j = 0$ eindeutig lösbar.

$\Rightarrow \sum_{j=1}^n a^j x_j = 0$ hat nur die Nulllösung.

KREISSCHLUSS

Satz 3.10

Ein lineares $n \times n$ -System ist genau dann für alle rechten Seiten eindeutig lösbar, wenn das zugehörige homogene System nur die triviale Lösung hat.

Satz 3.10 (noch mal)

(1)

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ \vdots & \\ a_{n1}x_1 + \cdots + a_{nn}x_n &= b_n \end{aligned}$$

hat für alle $b \in \mathbb{R}^n$ eine eindeutige Lösung $x \in \mathbb{R}^n$.

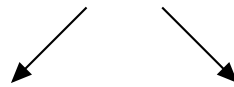


(2)

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n &= 0 \\ \vdots & \\ a_{n1}x_1 + \cdots + a_{nn}x_n &= 0 \end{aligned}$$

hat nur die Lösung $x = 0$.

Hat dagegen (2) eine nichttriviale Lösung, so gilt für (1)

**ENTWEDER**

(1) hat **keine** Lösung

$$b \notin \text{span}\{a^1, \dots, a^n\}$$

ODER

(1) hat ∞ -viele Lösungen

$$x = x_{\text{speziell}} + L$$

Lösungsraum von (2)

Zum Merken: Spezialfall
 $n = 1$
 $n \times n$ -System $a \cdot x = b$

$a \neq 0$	homogenes System hat nur 0-Lösung $a \cdot x = 0$ $\Rightarrow x = 0$	inhomogenes System hat genau eine Lösung $\forall b$ $a \cdot x = b$ $x = \frac{b}{a}$
$a = 0$	homogenes System hat mehrere Lösungen $0 \cdot x = 0, x$ beliebig	inhomogenes System Keine Lösung \mid ∞ -viele Lösungen $0 \cdot x = b \neq 0$ geht nicht \mid $0 \cdot x = b = 0$ x beliebig

Zentraler Algorithmus

Seite 108

Ziel nun

sogenannter **GAUSS - ALGORITHMUS**

Formt ein Gleichungssystem um in ein anderes mit gleicher Lösungsmenge, welches aber „netter“ ist als das Ausgangsproblem.

Erlaubte Umformungen

- (i) Multipliziere eine Gleichung mit Zahl $\neq 0$
- (ii) Addiere Vielfaches einer Gleichung zu einer anderen
- (iii) Vertausche zwei Gleichungen.

Was sind „nette“ Gleichungssysteme?

→ Tafel (Δ) (∇)

Kurz - Schreibweise für

$$\begin{array}{ccccccc} a_{11}x_1 & + & a_{12}x_2 & + & \cdots & + & a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 & + & a_{22}x_2 & + & \cdots & + & a_{2n}x_n & = & b_2 \\ \vdots & & & & & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 & + & a_{m2}x_2 & + & \cdots & + & a_{mn}x_n & = & b_m \end{array}$$

Schreibe kurz

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right] m \times (n+1) - \text{Matrix}$$

Seite 109

$$\left[\begin{array}{cccccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1,n-1} & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2,n-1} & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{m,n-1} & a_{mn} & b_m \end{array} \right]$$

$$x_1 \quad x_2 \quad \cdots \quad x_{n-1} \quad x_n \quad r.S.$$

weitere erlaubte Umformung

- (iv) Vertausche i - te und j - te Spalte (nicht die letzte Spalte). Aber merke, dass dadurch die Position von x_i und x_j vertauscht wurden.

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & \cdots & a_{3n} & b_3 \\ \vdots & \vdots & & & & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & \cdots & a_{nn} & b_n \\ \vdots & \vdots & & & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & \cdots & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right] \quad (\text{Fall } m > n)$$

a_{ji} = Diagonalelemente der Matrix

Ziel

Eliminiere alle Elemente unterhalb der Diagonale!

GAUSS - ELIMINATION.

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}$$

Parallel Projektorbeispiel

1. Schritt**WENN** $a_{11} = 0$, finde Element $a_{ij} \neq 0$ **WENN** dieses nicht existiert \Rightarrow **STOP****SONST**: Tausche i - te und 1. Zeile j - te und 1. Spalte,

so dass danach

 $a_{11} \neq 0$ ist. (a_{11} heißt Pivot - Element des 1. Schrittes.)Für $i = 2, \dots, m$ Ziehe das a_{i1}/a_{11} - fache der ersten Zeile von der i - ten Zeile ab.

Resultat:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & a_{m2}^{(1)} & a_{m3}^{(1)} & \cdots & a_{mn}^{(1)} & b_m^{(1)} \end{bmatrix}$$

2. Schritt (Wenn nicht schon STOP)

Wende 1. Schritt auf das kleinere System

$$\begin{bmatrix} a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & \cdots & a_{3n}^{(1)} & b_3^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m2}^{(1)} & \cdots & \cdots & a_{mn}^{(1)} & b_m^{(1)} \end{bmatrix}$$

an. (Falls nicht **STOP** eintritt).

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} a_{11}^{(2)} & a_{12}^{(2)} & a_{13}^{(2)} & \cdots & a_{1n}^{(2)} & b_1^{(2)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ 0 & 0 & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} & b_3^{(2)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & a_{m3}^{(2)} & \cdots & a_{mn}^{(2)} & b_m^{(2)} \end{bmatrix}$$

i-ter Schritt

Wende 1. Schritt an auf das Subsystem

$$\begin{bmatrix} a_{ij}^{(i-1)} & \cdots & a_{in}^{(i-1)} & b_i^{(i-1)} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{mi}^{(i-1)} & \cdots & a_{mn}^{(i-1)} & b_m^{(i-1)} \end{bmatrix}$$

von

$$\begin{bmatrix} a_{11}^{(i-1)} & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & a_{1n}^{(i-1)} & b_1^{(i-1)} \\ 0 & a_{22}^{(i-1)} & & & & & & \\ \vdots & 0 & \ddots & & & & & \\ \vdots & \vdots & & a_{i-1,i-1}^{(i-1)} & & & a_{i-1,n}^{(i-1)} & b_{i-1}^{(i-1)} \\ \vdots & \vdots & & 0 & a_{ij}^{(i-1)} & \cdots & a_{in}^{(i-1)} & b_i^{(i-1)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_{mi}^{(i-1)} & \cdots & a_{mn}^{(i-1)} & b_m^{(i-1)} \end{bmatrix}$$

Fall 1

$$(b'_{s+1}, \dots, b'_m)^T \neq 0 \Rightarrow \text{keine Lösung}$$

Fall 2

$$(b'_{s+1}, \dots, b'_m)^T = 0$$

$$x_{s+1}, \dots, x_n \text{ frei wählbar.}$$

Allgemeine Lösung

$$x = \begin{bmatrix} b'_1 - (a'_{1,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{1n}x_n) \\ b'_2 - (a'_{2,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{2n}x_n) \\ \vdots \\ b'_s - (a'_{s,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{sn}x_n) \\ x_{s+1} \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$x = \begin{bmatrix} b'_1 - (a'_{1,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{1n}x_n) \\ b'_2 - (a'_{2,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{2n}x_n) \\ \vdots \\ b'_s - (a'_{s,s+1}x_{s+1} + \dots + a'_{sn}x_n) \\ x_{s+1} \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$x = \begin{bmatrix} b'_1 \\ \vdots \\ b'_s \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -a'_{1,s+1} \\ \vdots \\ -a'_{s,s+1} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} x_{s+1} + \begin{bmatrix} -a'_{1,s+2} \\ \vdots \\ -a'_{s,s+2} \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} x_{s+2} + \dots + \begin{bmatrix} -a'_{1n} \\ \vdots \\ -a'_{sn} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix} x_n$$

Diese $n - s$ Vektoren spannen den Lösungsraum L des homogenen Problems auf.

$$\dim L = n - r, \dim L = n - s \Rightarrow s = r.$$

In

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & a'_{1,s+1} & \dots & a'_{1n} \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & a'_{s,s+1} & \dots & a'_{sn} \\ 0 & & \dots & \dots & & & 0 \\ \vdots & & & & & & \vdots \\ 0 & & \dots & \dots & & & 0 \end{bmatrix}$$

sind offenbar s Zeilen - Vektoren l. u.

Wenn wir zeigen können, dass sich beim Gauss - Algorithmus die Anzahl linear unabhängiger Zeilen nicht ändert, haben wir mit $r = s$ gezeigt:

Satz 3.18 (und Definition von „Rang“)

In einer Matrix

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

ist die Maximalzahl l. u. Spalten gleich der Maximalzahl l. u. Zeilen ($r = s$).

Diese Zahl heißt der **Rang von A**.

Wir zeigen allgemeiner

Lemma 3.17

Sei V ein Vektorraum, seien

$$v^1, \dots, v^k \in V, j \in \{1, \dots, k-1\}, \lambda \in \mathbb{R}$$

Dann gilt

$$v^1, \dots, v^k \text{ l. u.} \Leftrightarrow v^1, \dots, v^{k-1}, v^k + \lambda v^j \text{ l. u.}$$

und die linearen Erzeugnisse sind gleich.

Beweis

$$„ \Rightarrow “ \quad \sum_{i=1}^{k-1} \mu_i v^i + \mu_k (v^k + \lambda v^j) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\sum_{i=1, i \neq j}^k \mu_i v^i + (\mu_j + \lambda \mu_k) v^j = 0 \Leftrightarrow$$

$$\text{a) } \mu_i = 0, i = 1, \dots, k; i \neq j$$

$$\text{b) } \left\{ \begin{array}{l} \mu_j + \underbrace{\lambda \mu_k}_{=0 \text{ nach a)}} = 0 \\ = 0 \text{ nach a)} \end{array} \right\} \text{ also auch } \mu_j = 0$$

□

Rückweg „ \Leftarrow “ genauso:

$$v^1, \dots, v^{k-1}, v^k + \lambda v^j$$

addiere $-\lambda v^j$ zum letzten Vektor □

Verfahren zur Gewinnung einer Basis von $\text{span}\{v^1, \dots, v^k\}$

Schreibe v^1, \dots, v^k zeilenweise in eine Matrix.

Wende die erste Phase des Gauss - Algorithmus an.

Mache Spaltenvertauschungen rückgängig.

⇒ Die von Null verschiedenen Zeilenvektoren sind die gewünschte Basis.

Beispiel

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



$$\begin{array}{c|cccccc} & 2 & 4 & 5 & 6 & 1 & 3 \\ 4 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 1 & 2 & 0 & 0 \end{array}$$



$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



$$\begin{array}{cccccc} 2 & 4 & 5 & 6 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{array}$$



$$\begin{matrix} 1 & \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ 2 & \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ 3 & \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Praktische Durchführung des Gauss - Algorithmus bei $m = n$.

A Eliminationsphase

Ersetze: „Suche von $a_{ij} \neq 0$ in Restmatrix“

durch „Suche $|a_{ij}| > |a_{kj}| \forall k \geq j$ in aktueller erster Spalte“ des Restsystems. Tausche dieses „Pivot - Element“ in die aktuelle 1. Zeile des Restsystems.

Ist bei dieser „Spaltensuche“ $|a_{ij}| < \text{Tol}$, so signalisiere „numerische Singularität“.

Wird solches nicht festgestellt, so hat das System nach Phase 1 die Form.

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ & a_{22} & & & \vdots \\ & & \ddots & & \vdots \\ & & & a_{nn} & b_n \end{bmatrix}$$

B Lösungsphase

$$x_n := b_n / a_{nn}$$

$$x_i := (b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j) / a_{ii}$$

mit $i = n - 1(-1)1$ Spare Speicher für x

$$b_n := b_n / a_{nn}$$

$$b_i := (b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} b_j) / a_{ii}$$

mit $i = n - 1(-1)1$ Lösung am Ende im Speicher von b .

Beispiel 3.21 (Pivotisierung)

Rechnung mit 3-stelliger Gleitpunktarithmetik

[d.h.: nach jedem Rechenschritt werden die führenden 3 Stellen der Mantisse (gerundet) weiterverwendet].

$$10^{-4} \cdot \begin{matrix} x_1 & +x_2 & = & 1 \\ x_1 & +x_2 & = & 0 \end{matrix} \quad 10^{-4} = 0.100 \cdot 10^{-3}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 10^{-4} & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{exakt}} \left(\begin{array}{cc|c} 10^{-4} & 1 & 1 \\ 0 & \underbrace{1 - 10000}_{-9999 \approx -10000} & -10000 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{Rundung}}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} -10^{-4} & 1 & 1 \\ 0 & -10^{-4} & -10^{-4} \end{array} \right)$$

Rückwärts: $x_2 = 1$ 1. Gleichung: $10^{-4}x_1 + 1 \cdot 1 = 1 \Rightarrow x_1 = 0$ Tatsächliche Lösung: $x_1 = -1.00010 \dots$, $x_2 = 1.00010 \dots$

Mit Spaltenpivot siehe:

$$\left(\begin{array}{cc|c} 10^{-4} & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 10^{-4} & 1 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & \underbrace{1 - 10^{-4}}_{\approx 1} & 1 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

Rückwärts einsetzen

$$x_2 = 1(1.00010), x_1 = -1(-1.00010)$$

Fehler: $\sim 10^{-4}$ $\sim 10^{-4}$

gut!

Ende der Vorlesung 7